

局部磁滞回路控制式驱动器（SEM用）



特点

- 用差动变压器检测滑阀位置，最适应控制作反馈控制（小规模反馈）的SEM阀。
- 由于有稳定电流特性，在电源电压变动和电磁阀温度上升等情况下电流几乎不变。

产品命名方法

KSV—2—10

1

2

(1) 型号

KSV-2 : 局部磁滞回路控制式驱动器

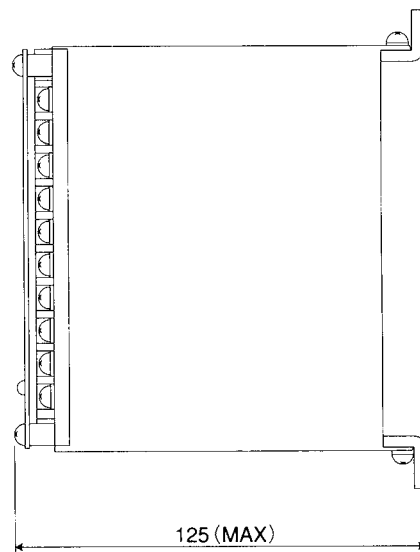
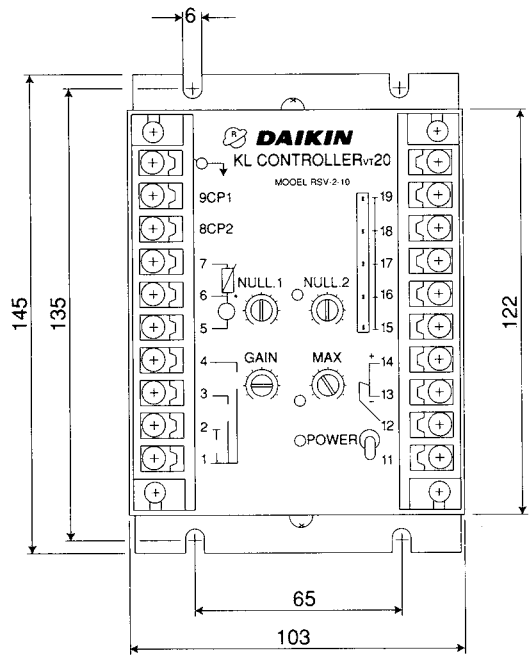
(2) 设计代号（设计代号可以变更。）

技术规格

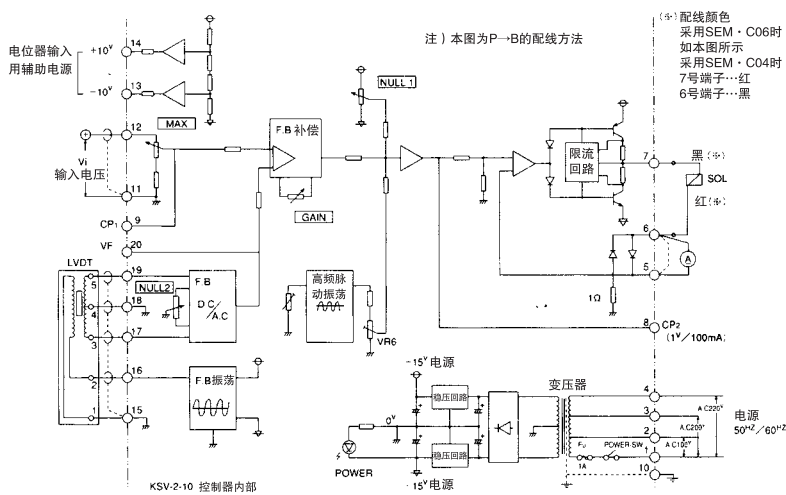
电源电压	AC100V、AC200V、AC220V(50/60Hz)
容许电压变动	-10~+10%
适用负荷	SEM-G※※ 转矩电机线圈
指令输入	DC0~±10V或5~10kΩ的电位器
输出电流	0~±280mA
耗电量	20W
输入阻抗	16kΩ
高频脉动选择	出厂时已经过调节
使用环境温度	0~55℃
使用环境湿度	25~90%RH
重量	2kg

外形尺寸图

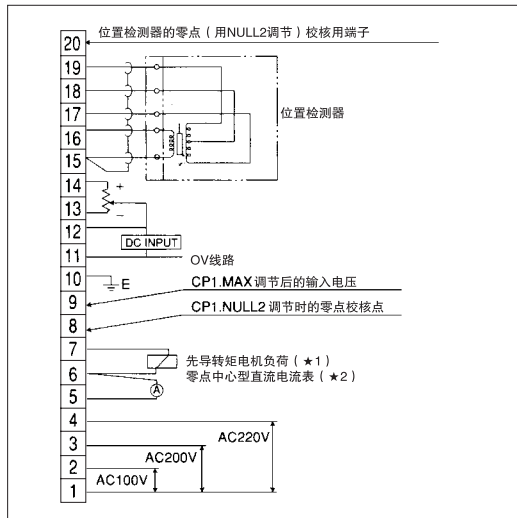
KSV-02-10



电路结构图



配线图



注) *1. 先导阀接线应使用附属的连接器。
配线要领
红色引线侧为端子编号6
黑色引线侧为端子编号7
照样连接
相反连接时不发生小规模反馈。
*2. 不连接电流表时端子6与5短路。

比例阀/伺服阀